

人型二足歩行、走行 バトルホビーロボット及び 四輪脚ロボットの研究開発

4 質の高い教育を
みんなに



イベント運営，工作教室などを通
じた主体的な行動力や説明力，科
学教育の普及活動の貢献をする

担当教員：平松 誠治

代表者：小川 隆ノ介

活動 内容

人型から4足歩行ロボットまで幅広い種類の機体を製作
ロボットの設計・製作を通して各種技術の習得
ワークショップやロボットの展示イベント等の
社会貢献活動への参加



ROBO-ONE

NEWBIE
バランス型

GALE
軽量二脚

四輪脚

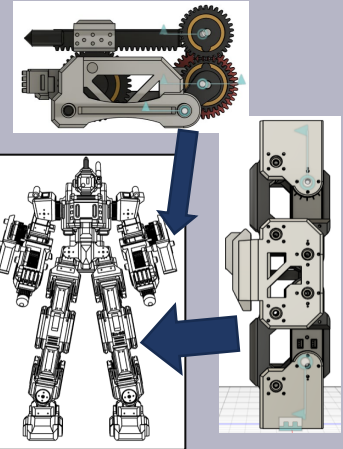
3Dプリントパーツと
アルミパーツを
組み合わせ軽量化

歩行・旋回・
お座りなど
様々な動作
ができる

Quadra Ex-01

ホビーロボット

子供が動かして楽しい！
ロボットラジコンの開発



特徴・個性を
感じられるデザイン

工大サミット 四位

Mk.7
速度向上

Mk.9

運動性能向上

Mk.8

ビジュアル向上

Xeno MK.10
軽量化
膝関節改善

エクシア

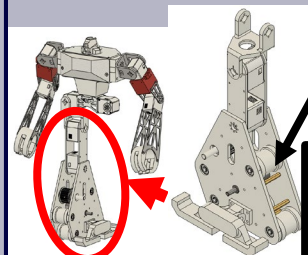
自作のサーボモータ
で動作

内部構造の
試作が完了

ランドバルク

車輪つき二足歩行
ロボットの実用性を検証

モーターを内包



脚部スペック
280mm
1.4kg